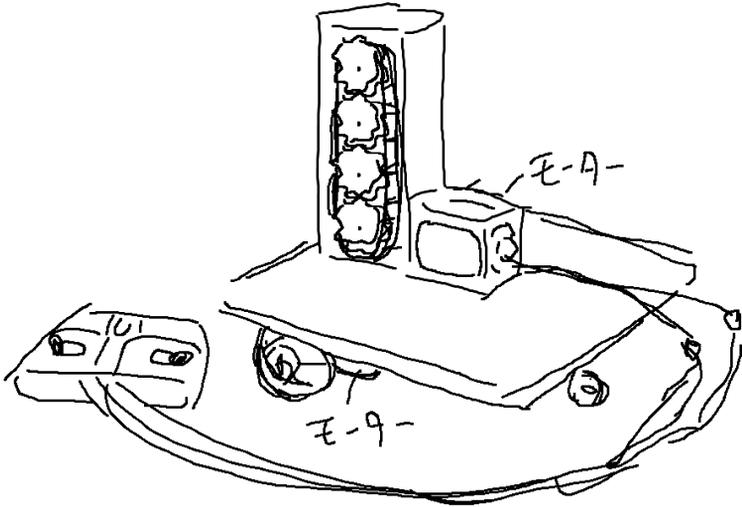


所属団体名 <small>(○○県○○市立○○中学校 ○○発明クラブ)</small>	埼玉県 埼玉大学教育学部附属中学校
ふりがな	みそしる
チーム名	MISO汁
ロボコンルール名称 <small>(URL https://...)</small>	ルールの名称(部門)等: 令和7年度 第25回中学生創造アイデアロボットコンテスト 基礎部門 (https://ajgika.ne.jp/~robo/ru/R7/R7_kiso.pdf)
製作期間	西暦 2025 年 6 月頃 ~ 西暦 2025 年 10 月頃
製作時間 <small>(構想から試作完成までの全ての時間)</small>	6 時間
ロボットに関する写真と図 必ず、ロボットの概要や機構等の特徴がわかる写真や図等を、1~4枚程度で掲載しましょう。 写真や図に記号等を書き込み、この下の枠「ロボットのアイデア概要」で解説しましょう。	
ロボットのアイデア概要 【報告書要約】 どのような動きを実現するために、具体的にどのような素材や機構を用いて実現したのか説明してください。	物資と物資の間に棒を通し、それを落とさないように運んで物資置き場に置くというロボットを作った。 物資と物資の間に棒を通したり物資置き場に物資を置くためにベルトコンベアを使って棒を持ち上げたりおろしたりできるようにした。
参考資料 製作上参考にしたロボット等の情報を文章とURL等を用いて掲載しましょう。	重心が偏った三銃士

※参考資料が書かれていないなど、未記入の項目がないようにしましょう。

※報告書の2枚目以降にさらに詳しく自由フォーマットで記入しましょう。この表紙を入れて6枚以内で報告書をお願いします。

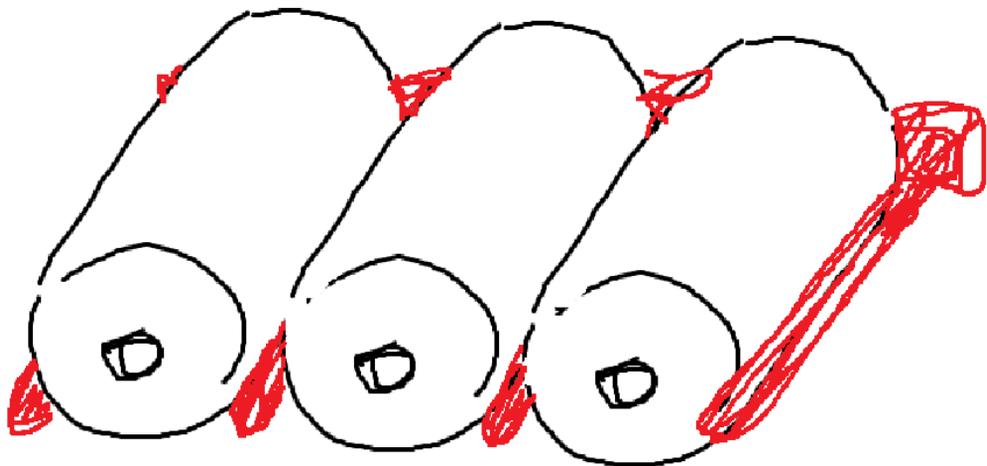
※この報告書はクリエイティブ・コモンズ表示4.0国際ライセンスの下に提供されます。

<https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.ja>

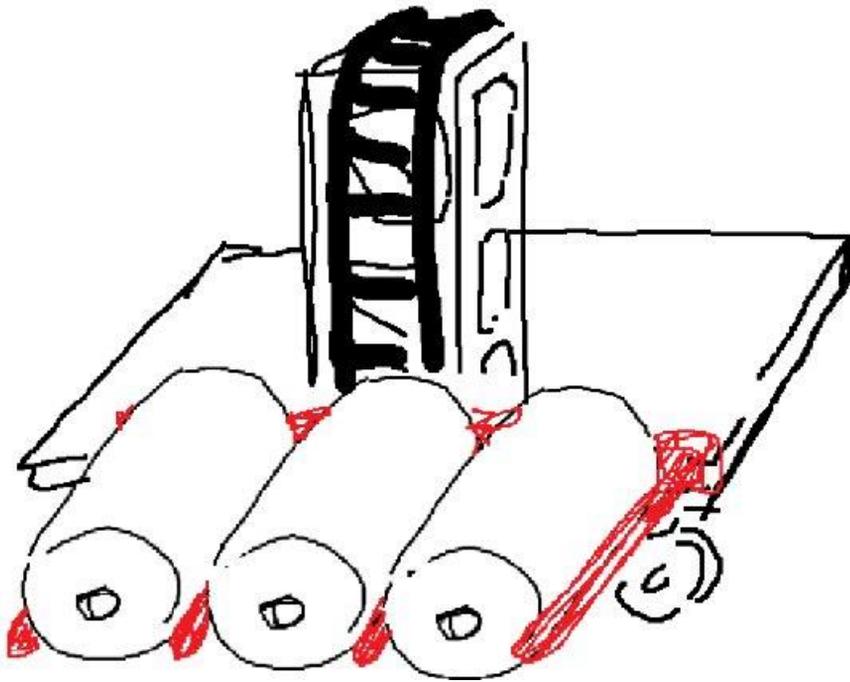
支援物資がちょうどぴったりはまる大きさの土台を3dプリンターで作った。

その時に、物資と、その間に通す棒の部分が重くなって前に傾いてしまうことがあった。だから3dプリンターで作るときに棒の部分が大きくなりすぎたり、物資の重さで傾いたりしないように物資を挟む場所は3つにした。

棒と棒の間は物資が落ちないが、スムーズに入れられるようにサイズを綿密に測って作った。



私たちはベルトコンベアを回して上下させること
によって物資を持ち上げて運んだり物資置き
場に置けるようにしたりした。



ベルトコンベアや物資の重さによってロボット
が前に傾いしまい、動かなくなることがあった
ので台座の約半分を切り落とし、ベルトコンベ
アを中央に置くことで重心を安定させた。