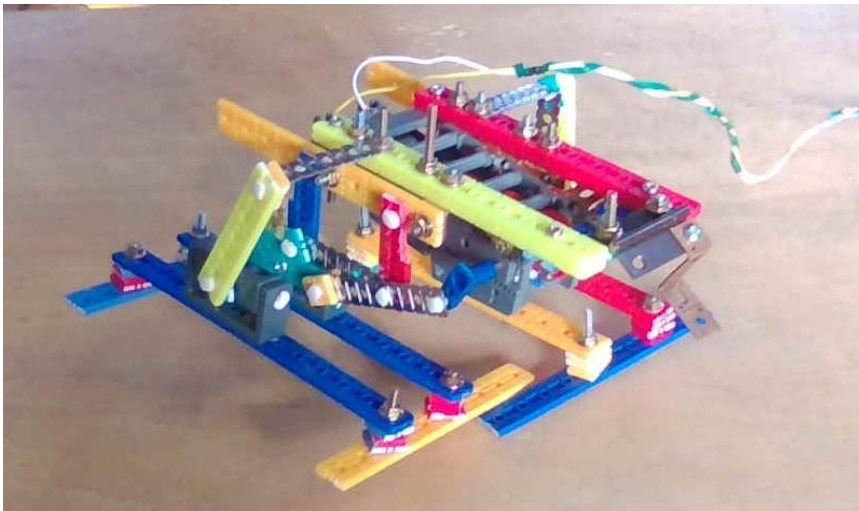



所属団体名 <small>(〇〇県〇〇市立〇〇中学校 〇〇発明クラブ)</small>	東京都 中野区立 第七中学校
ふりがな	だいきょう
チーム名	大凶
ロボコンルール名称 <small>(URL https://...)</small>	ルールの名称 (部門) 等 : 二足歩行バトル部門 https://ajgika.ne.jp/~robo/ru/R6/R6_seigyō.pdf
製作期間	西暦 2024年 11月頃～ 西暦 2025年 2月頃
製作時間 <small>(構想から試作完成までの 全ての時間)</small>	45時間
ロボットに関する写真と図 必ず、ロボットの概要や機構等の特徴がわかる写真や図等を、1~4枚程度で掲載しましょう。 写真や図に記号等を書き込み、この下の枠「ロボットのアイデア概要」で解説しましょう。	
ロボットのアイデア概要 【報告書要約】 どのような動きを実現するために、具体的にどのような素材や機構を用いて実現したのか説明してください。	カブトムシとは? ふつうの二足歩行ロボットと違い、態勢が低く縦長のロボットです 特徴 ・チャブ台ガエシ (相手をひっくり返し有利する武器) でひっくり返されない様にチャブガエシガエシガエシ (チャブガエシの対策で上にあげられたときにそのすきを突く武器です) を角に付けました。 ・足が速い ・姿勢が低く普通の二足歩行ロボット対策ができる ・押す力が強いです。 ストーリー 最初は二足歩行ロボットを作っていたけれど先輩のロボットのアイデアをもらい上手いかわず手伝ってもらいました！
参考資料 製作上参考にしたロボット等の情報を文章とURL等を用いて掲載しましよ	 チャブ台返し返しに用いるチョウツガイ

※参考資料が書かれていないなど、未記入の項目がないようにしましょう。

※報告書の2枚目以降にさらに詳しく自由フォーマットで記入しましょう。この表紙を入れて6枚以内で報告書をお願いします。

※この報告書は クリエイティブ・コモンズ 表示 4.0 国際 ライセンスの下に提供されます。 <https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.ja>

作ったときの問題点

- ・足の安定感がずれていた。
- ・チャプガエシガエシがつけられないこと
- ・間違いやすい（部品の間違い）

弱点

- ・盾の武器がついていると押されやすい
- ・部品がいっぱいあって引き分けでは負けやすい！
- ・相手の足にひっかかったら身動きがとれなくなる。

工夫した所

- ・足を安定するために重りをつけました
- ・角を長くしないで短めにしました。
- ・モーターが速く動くように油をぬりました