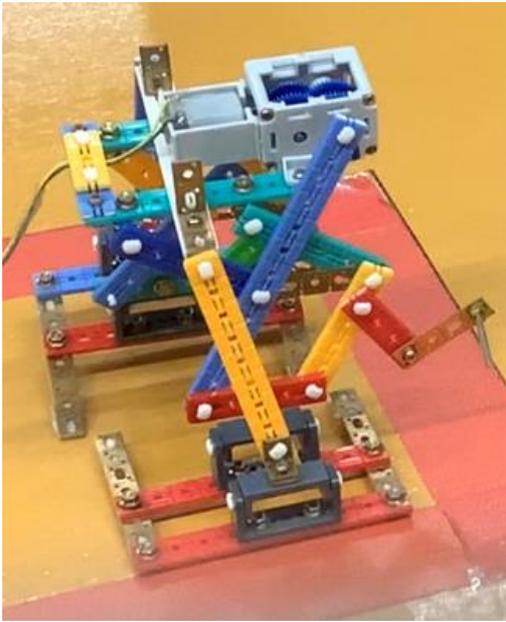


<b>所属団体名</b> <small>(〇〇県〇〇市立〇〇中学校          〇〇発明クラブ )</small>	東京都            中野区立            第七中学校
ふりがな	きこうしゅう
<b>ロボット名</b>	きこうしゅう
<b>ロボコンルール名称</b> <small>(URL https://...)</small>	ルールの名称 (部門) 等 : 二足歩行バトル部門 ( <a href="https://ajgika.ne.jp/~robo/ru/R6/R6_seigyو.pdf">https://ajgika.ne.jp/~robo/ru/R6/R6_seigyو.pdf</a> )
<b>製作期間</b>	西暦 2024年 月頃    ~    西暦 2025年 1月頃
<b>製作時間</b> <small>(構想から試作完成までの                  全ての時間)</small>	30時間
<b>ロボットに関する写真と図</b>  必ず、ロボットの概要や機構等の特徴がわかる写真や図等を、1~4枚程度で掲載しましょう。  写真や図に記号等を書き込み、この下の枠「ロボットのアイデア概要」で解説しましょう。	
<b>ロボットのアイデア概要</b> <b>【報告書要約】</b> どのような動きを実現するために、具体的にどのような素材や機構を用いて実現したのか説明してください。	基本の二足歩行ロボットに4マスのプラ板、4マスの金属板、ナット2個、5mmのネジ一個、30mmのネジ一個で作りました。相手のロボットの足に引っかかりやすいようにネジを外側につけ、相手の動きを封じ、相手を押しやすく出来るような武器を先輩から教えてもらった武器を参考に作りました。シンプルで軽いのが特徴です。
<b>参考資料</b>	先輩の紹介した武器を元に作りました。(①)

※参考資料が書かれていないなど、未記入の項目がないようにしましょう。

※報告書の2枚目以降にさらに詳しく自由フォーマットで記入しましょう。この表紙を入れて6枚以内で報告をお願いします。

※この報告書は クリエイティブ・コモンズ 表示 4.0 国際 ライセンスの下に提供されます。 <https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.ja>

## 作った時の問題点

- ・ミスが多かった。
- ・うまく動かなかった。

## 弱点

- ・軽く背が高いためチャプダイ返しに弱いところ。
- ・低いロボットには効果がないところ。

## 工夫した点

- ・武器の長さを長くし、相手に当たりやすいようにした。
- ・軽さを追求しながら押されないようにした。

## 弱点

- ・軽く背が高いためチャプダイ返しに弱いところ
- ・低いロボットには効果がないところ

下図は作った武器

