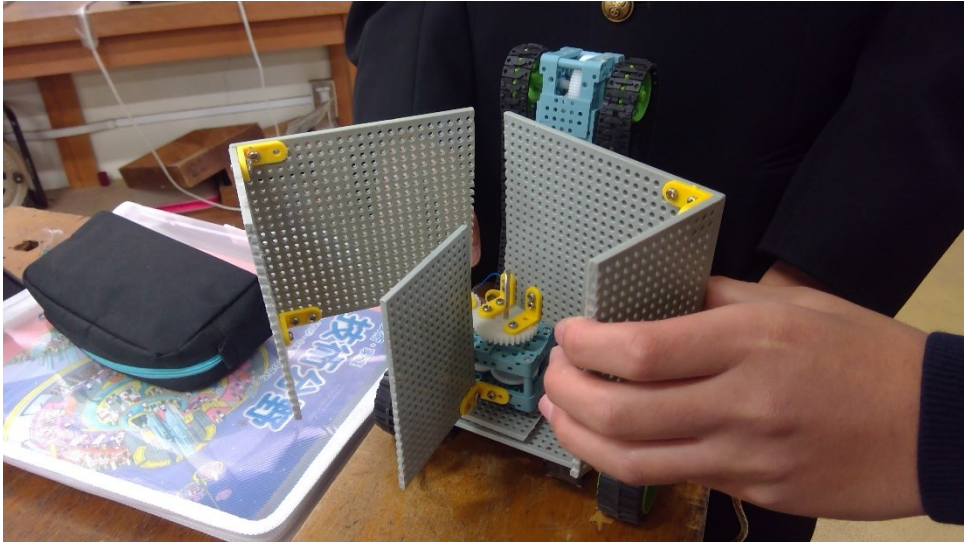


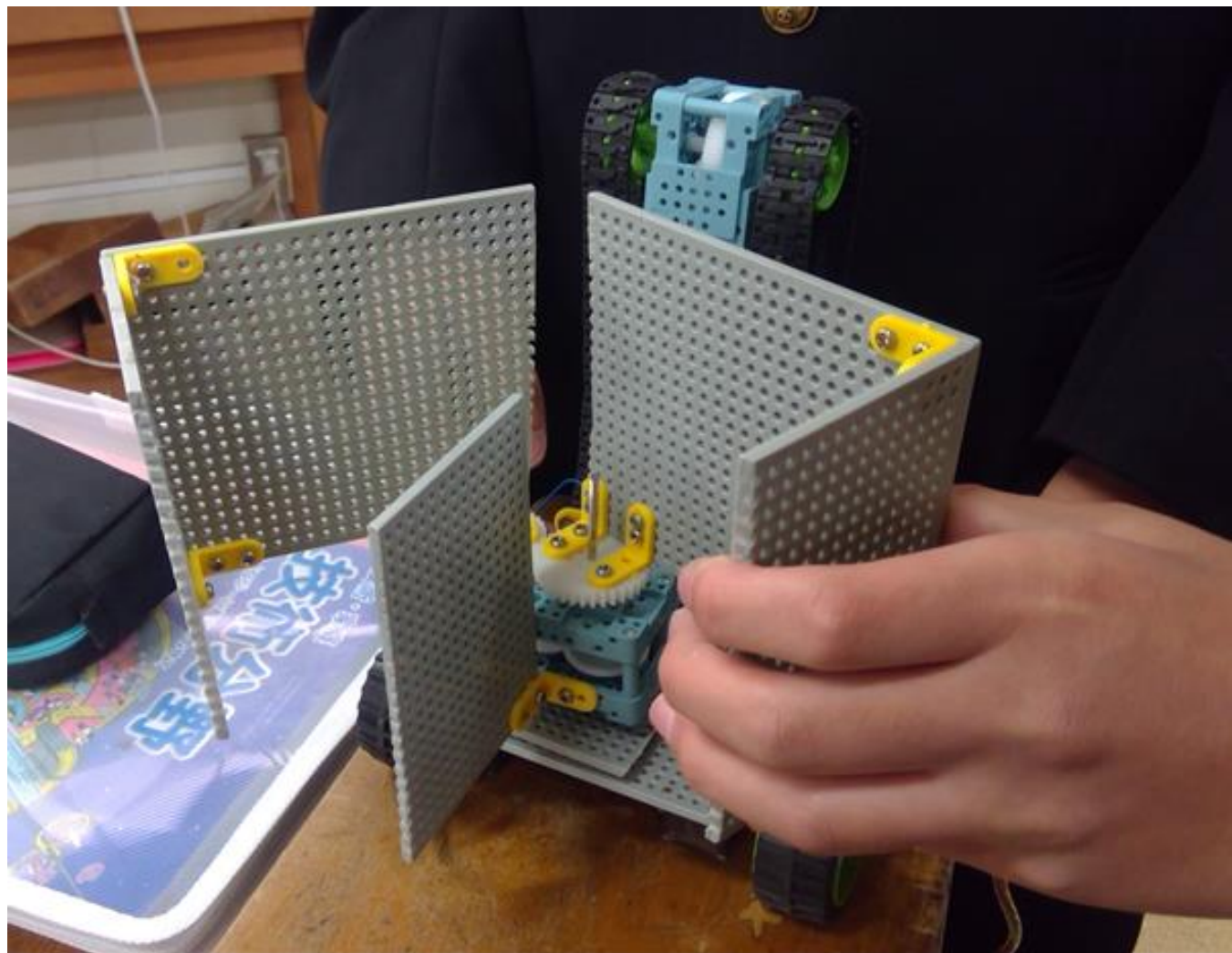
所属団体名 <small>(〇〇県〇〇市立〇〇中学校 〇〇発明クラブ)</small>	埼玉県国立埼玉大学教育学部附属中学校
ふりがな	ななはん
チーム名	7班
ロボコンルール名称 <small>(URL https://...)</small>	ルールの名称 (部門) 等 : Ace in the hole 3 (令和5年度 第23回創造アイデアロボットコンテスト 基礎部門) (https://ajgika.ne.jp/~robo/ru/R5/R5_kiso.pdf)
製作期間	西暦2023年 9月頃 ~ 西暦2023年 11月頃
製作時間 <small>(構想から試作完成までの 全ての時間)</small>	10 時間
ロボットに関する写真と図 必ず、ロボットの概要や機構等の特徴がわかる写真や図等を、1~4枚程度で掲載しましょう。 写真や図に記号等を書き込み、この下の枠「ロボットのアイデア概要」で解説しましょう。	
ロボットのアイデア概要 【報告書要約】 どのような動きを実現するために、具体的にどのような素材や機構を用いて実現したのか説明してください。	建築資材の2つ仕切りも利用してはさむようにして回収し、一気に2個運ぶことができるようにして効率よくする。 1つ当たりの大きさを、運ぶものの大きさに合わせて調整することで、落ちにくくする。 ベルトコンベアを設置することで、上下に動かせるようにして持ち上げるときにしっかりと入れるべき場所に入れられるようにする。設置する場所の近くまでいくよう操作し、口を閉じて固定して持つてあるものを口を開けて開放するよう操作して城を作る。 ※しかし、倒れてしまったものはこのロボットの特性上もう一度回収することは不可能。 →焦らずに慎重に操作することが必要。
参考資料 製作上参考にしたロボット等の情報を文章とURL等を用いて掲載しましょう。	特にありません。

※参考資料が書かれていないなど、未記入の項目がないようにしましょう。

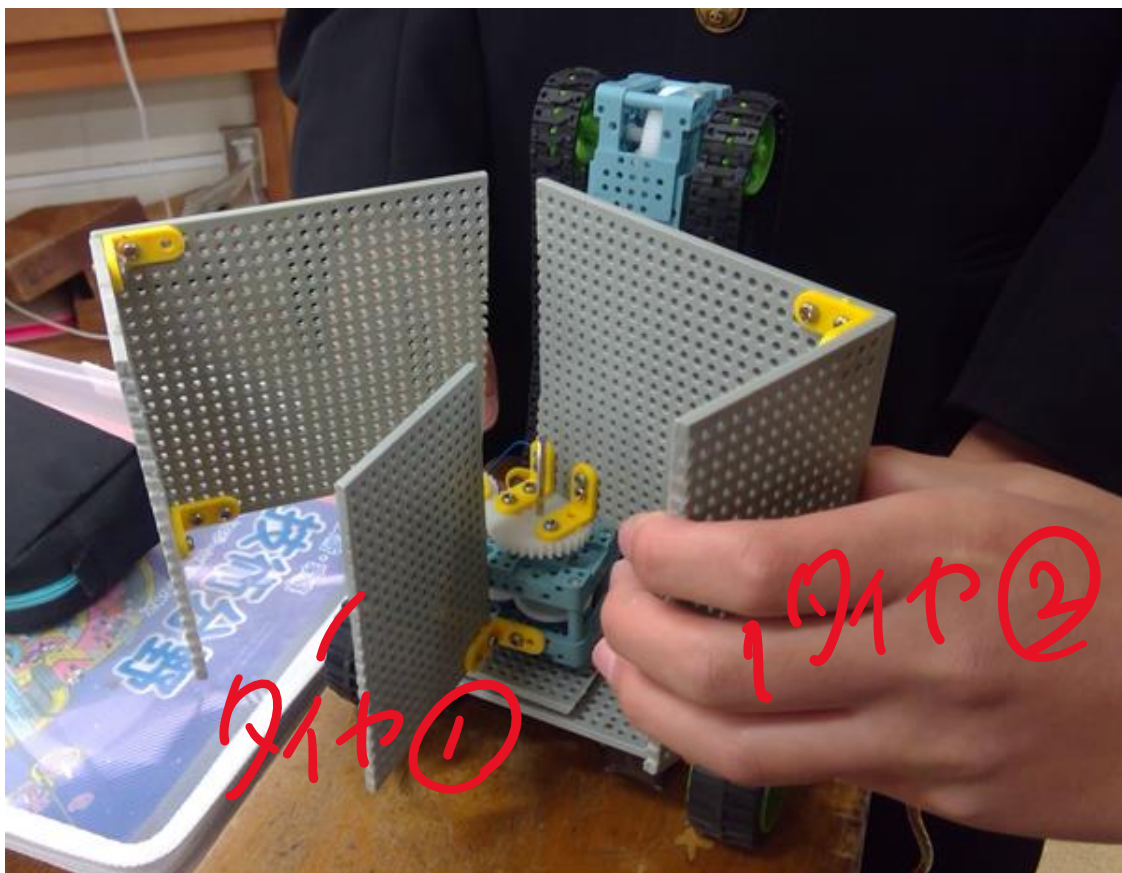
※報告書の2枚目以降にさらに詳しく自由フォーマットで記入しましょう。この表紙を入れて6枚以内で報告書をお願いします。

※この報告書は クリエイティブ・コモンズ 表示 4.0 国際 ライセンスの下に提供されます。 <https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.ja>

ロボットの全体像



移動方法



タイヤ2個

キャスター1個



縦向きの土台に設置した基本台座をコントロールして操作する。

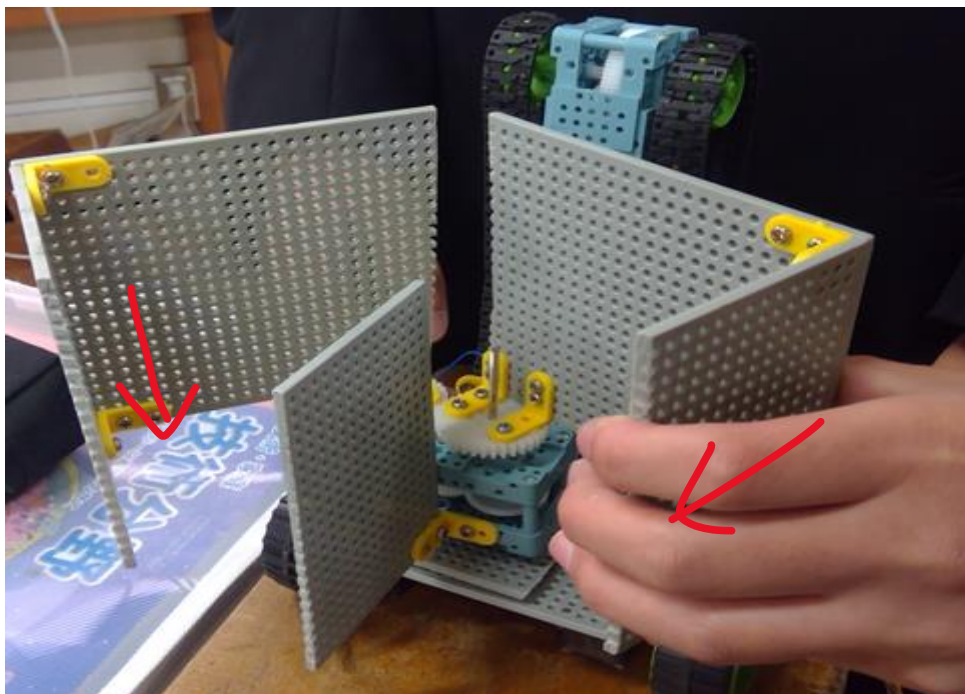
前進と後退どちらも可能

→安定した操作性

筒をつかんだら、入れる場所へ向かってアームを正面に向ける。

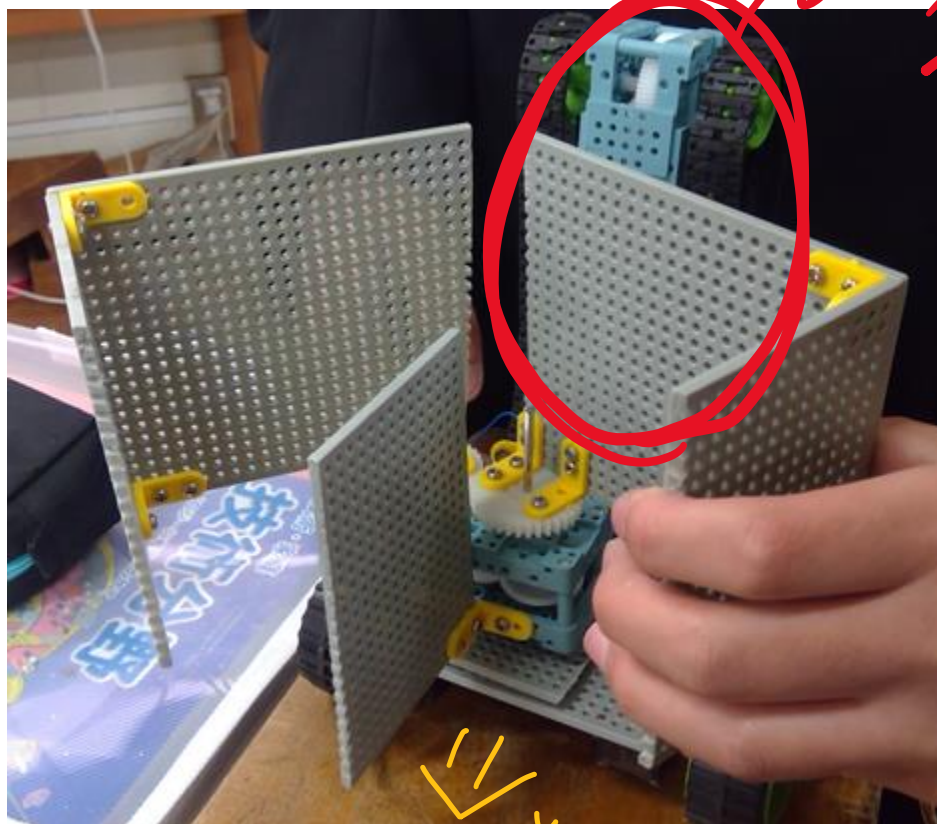
建築資材の回収

- 建築資材を挟むようにして回収する。アイスのふたなしカップですくうようなイメージ。



- 仕切りをつけることで一気に2個運ぶことができるようにして、効率よくする。1つの仕切りの大きさを運ぶ建築資材のものに合わせて調整することで安定させた。

建築資材の持ち上げ

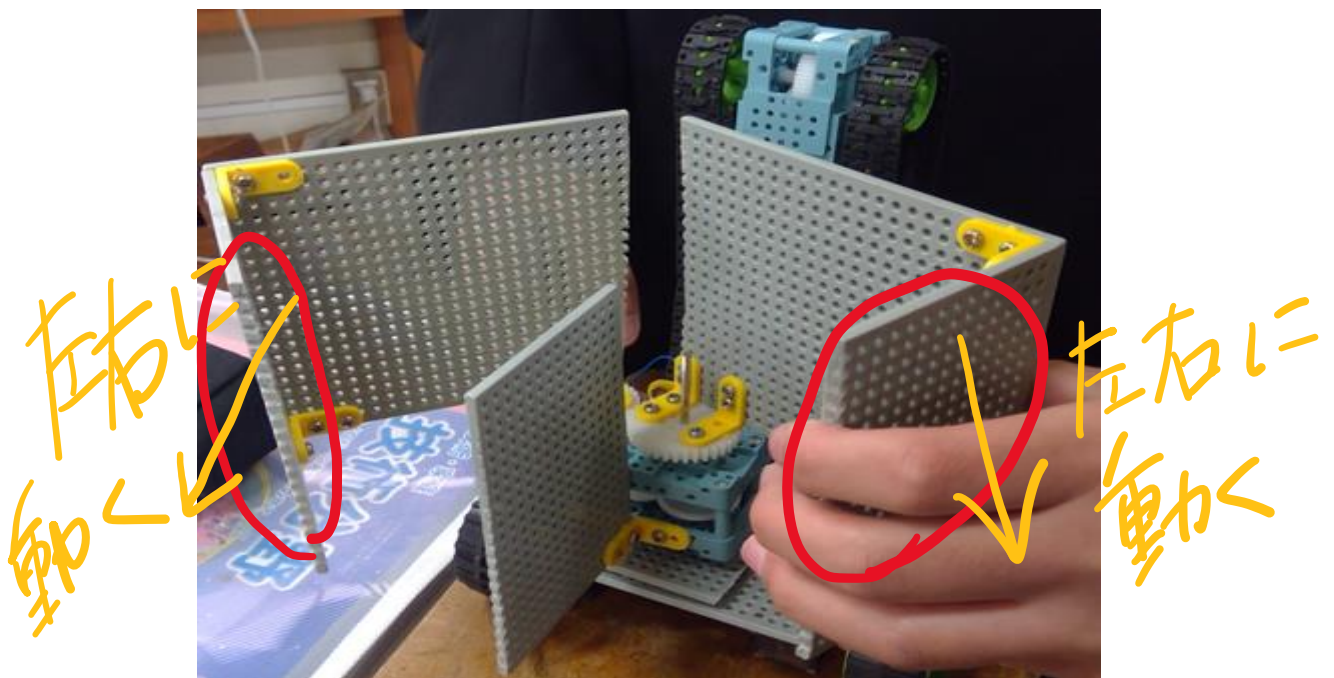


前進

縦方向にベルトコンベアを設置することで、上下に動かせるようにして、持ち上げるときにしっかりと入れるべき場所に入れられるようにした。

建築資材の設置

- 設置する場所の近くまでいくよう操作し、口を閉じて固定して持っているものを口を開けて開放するよう操作して城を作る。



※しかし、倒れてしまったものはこのロボットの特性上もう一度回収することは不可能であるため焦らずに慎重に操作することが必要。