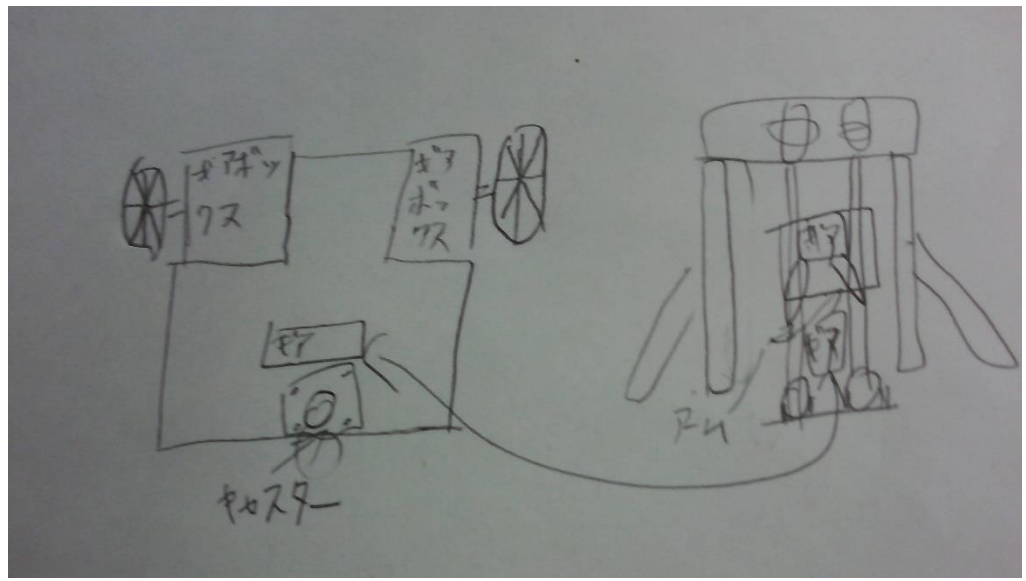


所属団体名 <small>(〇〇県〇〇市立〇〇中学校 〇〇発明クラブ)</small>	つくば市立 谷田部東中学校
ふりがな	こんどーず
チーム名	KONDO' S
ロボコンルール名称 <small>(URL https://...)</small>	ルールの名称 (部門) 等 : 基礎部門 <small>(https://www.ajgika.ne.jp/~robo/ru/R5/R5_kiso.pdf)</small>
製作期間	西暦 2023年 5月頃 ~ 西暦 2023年 10月頃
製作時間 <small>(構想から試作完成までの 全ての時間)</small>	200時間
ロボットに関する写真と図 <small>必ず、ロボットの概要や機構等の特徴がわかる写真や図等を、1~4枚程度で掲載しましょう。</small> <small>写真や図に記号等を書き込み、この下の枠「ロボットのアイデア概要」で解説しましょう。</small>	
ロボットのアイデア概要 【報告書要約】 <small>どのような動きを実現するために、具体的にどのような素材や機構を用いて実現したのか説明してください。</small>	<small>始めは、糸巻き式アームを作っていたのですが、グリップ力などが足りなく改良して二本のこの字型アルミを湾曲させたものをギアボックスに取り付けるようなものにしました。しかし支えとなる方のアームがずれたりするなどの問題も起こりました。車体では、凸のような形にしました。</small>
参考資料 <small>製作上参考にしたロボット等の情報を文章とURL等を用いて掲載しましょう。</small>	<small>去年の先輩のロボット</small> https://gi jyutu.com/main/wp-content/uploads/2023/02/176f91393e4f4c35fd55abc95784567b.pdf

※参考資料が書かれていないなど、未記入の項目がないようにしましょう。

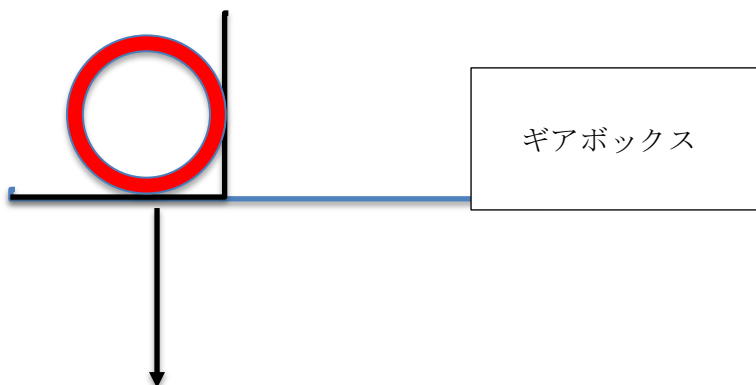
※報告書の2枚目以降にさらに詳しく自由フォーマットで記入しましょう。この表紙を入れて6枚以内で報告書をお願いします。

※この報告書は クリエイティブ・コモンズ 表示 4.0 国際 ライセンスの下に提供されます。 <https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.ja>

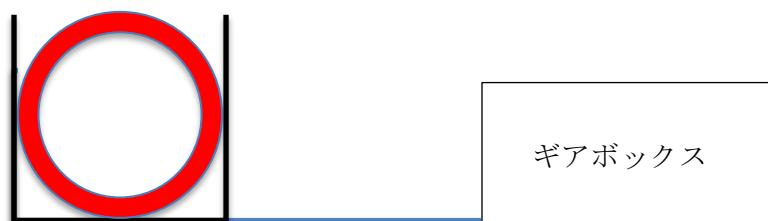
初期構造

初めに考えていた構造です。これは、糸巻式のアーム

閉じる前



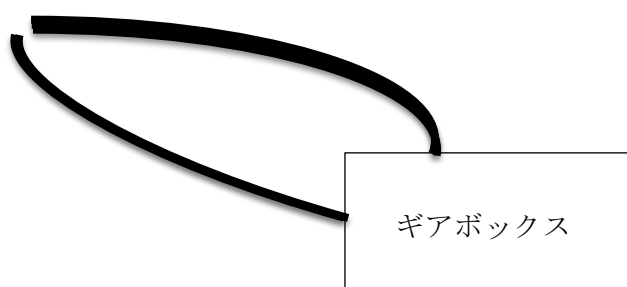
閉じた後



ギアボックスで左側のアームを閉じてアイテムを持ち上げる構想でした。メリットとしては、正確性があるため、時間をかけて得点を一つでも多くとる作戦にしていました。

しかし、掴む力が弱かったり、規定の大きさをオーバーしていたため、ほかのアームにしました。

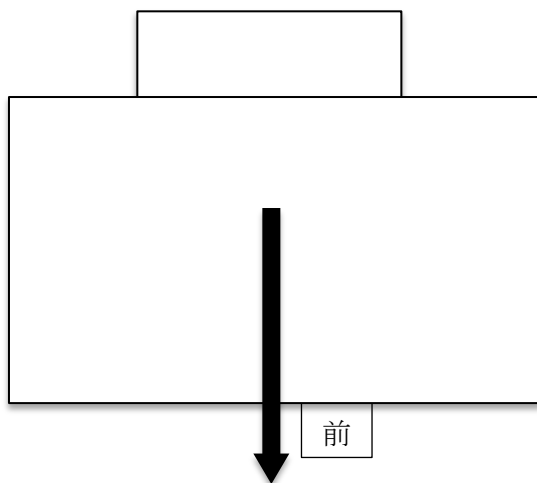
変更後



この字型アルミを湾曲させたものを二本使ってアイテムを掴めるようにしました
ギアボックスで動くアームと、アイテムと挟む支えになるようなアームに分けま
した。ですが、支えになるアームが動いてずれてしまうや、動くアームの力がす
ごく弱いなどの問題が発生しました。

車体

ポリ中空板を凸のような形にしました。へこんでいる部分にタイヤを置きまし
た。バッテリーなどを使ってアームなどとのバランスをとれるようにしました。
重りなどが足されたせいで速度などはすごく遅くなりました。前の方向にキャス
ターをつけ曲がりやすくしました。



感想

一年間思ったより短くて遊んで集中していないこともあったので、来年は集中し
て取り組みたいと思う。あと作るときに計画をあまり立てずにやったので計画を
立てたほうが良いと思った。構造もちゃんと考えた方が良く思った。