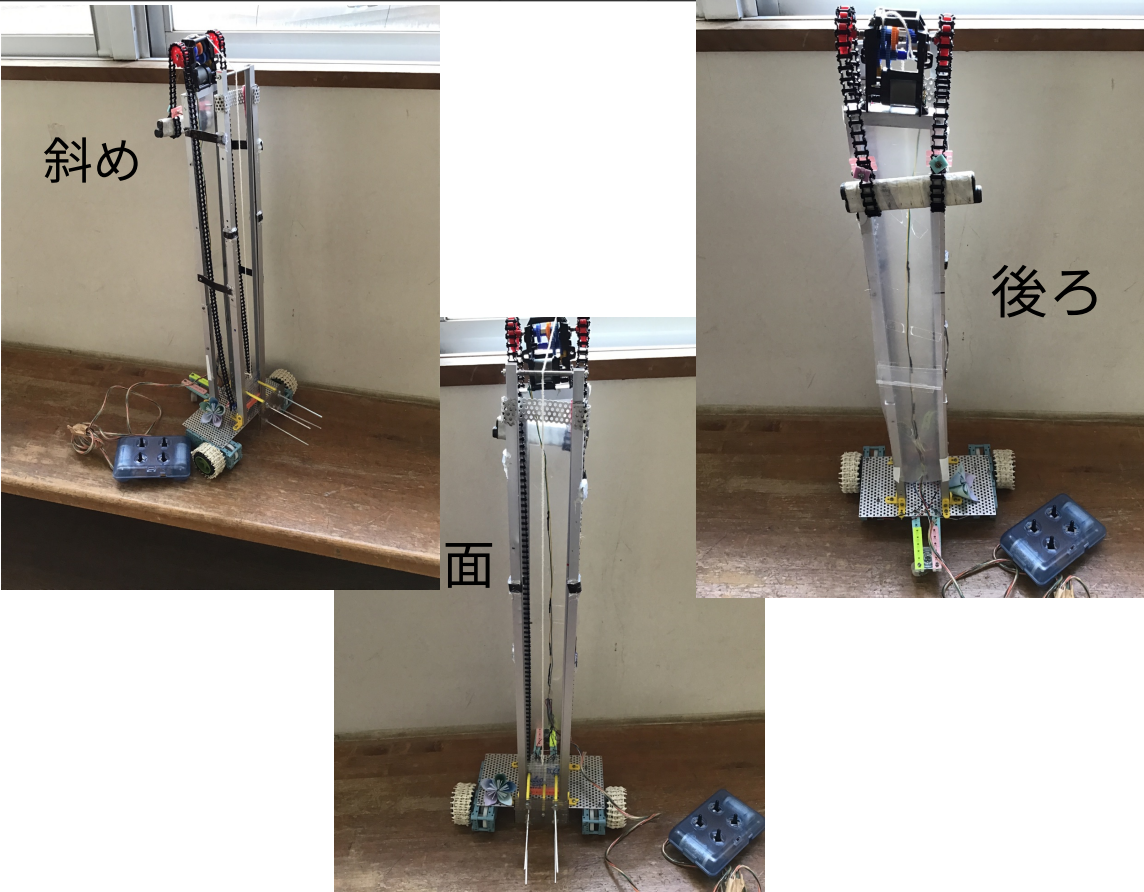
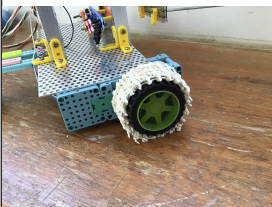
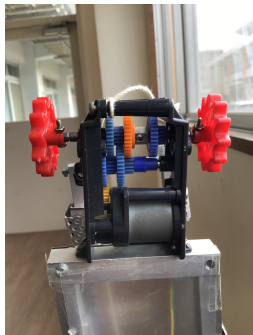


学校名	愛媛大学教育学部附属中学校				
(ふりがな)	ななな				
チーム名	nanana				
愛媛大会部門	基礎	活用	アイデア	都道府県	愛媛県
製作期間			製作時間		
ロボットに関する写真または図					
ロボットのアイデア概要 【報告書要約】	 最高12個ブロックを重ねる事ができる ブロックの2個持ち可能 1.5 の段差を降りる事ができる  				
参考資料	過去の先輩のロボット				
審査員記入欄					



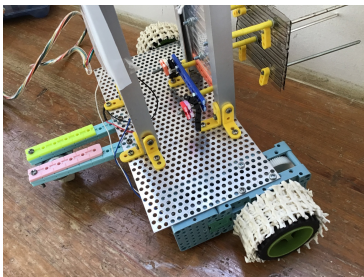
コード類がチェーンに絡まらないようにテープで固定している

2つの金属フレームを繋げる事で材料のムダを減らして高さを出す



ギア比を196.7:1にする事で2個持ち上げる力を確保しつつ上に上げるスピードも保つ事ができる

シャフトの長さを取る事で、持ち上げるブロックが安定する



3つの車輪で3角形を出来るだけ大きくして安定感を出す