



この作品はクリエイティブ・コモンズ表示 4.0 国際ライセンスの下に提供されています。

|  |  |              |      |
|--|--|--------------|------|
| <b>学校名</b>   | 福岡市立博多中学校  |              |      |
| (ふりがな)   | ろぼっとちかっぱすいとうだん   |              |      |
| <b>チーム名</b>  | ロボットちかっぱ好いとう団  |              |      |
| <b>ロボコンルール<br/>(名称とURL)</b>  | 名称:おうちでロボコンオンライン 2020<br><a href="https://gijyutu.com/imgk/login_52852?loggedout=true&amp;wp_lang=ja">https://gijyutu.com/imgk/login_52852?loggedout=true&amp;wp_lang=ja</a> | <b>都道府県名</b> | 福岡県  |
| <b>製作期間</b>  | 2020年6月頃から2020年11月頃まで  | <b>製作時間</b>  | 80時間 |
| <b>ロボットに関する写真と図</b><br><br>必ず、ロボットの概要や機構等の特徴がわかる写真や図等を1~4枚で掲載する。<br><br>写真や図に記号等を書き込み、下の枠「ロボットのアイデア概要」で解説する。 |   |              |      |
| <b>ロボットのアイデア概要【報告書要約】</b><br><br>どのような動きを実現するために、具体的にどのような素材や機構を用いて実現したのか、枠いっぱい解説を書き込むこと。                    | このロボットは、前方のアームを平行クランク機構を使って上下に移動させることができる。<br>① アーム<br>滑り止めを使って、安定して缶を持ち上げることができる。<br>② プーリー<br>回転させることで、平行クランクを上下させる。<br>③ 平行クランク<br>アームを上下させる為に用いた                         |              |      |
| <b>参考資料</b><br>製作上参考にした資料や、参考にした先輩のロボット等の情報についてできるだけ詳しく解説する。   | 令和元年度創造アイデアロボットコンテスト福岡県大会 活用部門「キリンジャー」   |              |      |

報告書の2枚目以降にさらに詳しく自由フォーマットで記入する。この用紙を入れて11枚以内で報告書を作成すること。

# 第一章 コンセプト

このロボットは、先輩の平行クランクを用いたロボットを参考に作成しました。



# 第二章 シャーシについて

シャーシは、イラストレータでデータを作りレーザーカッターで製作しました。



### 第3章 プーリーについて

プーリーはMDFとボイド管で作成しました、そしてそのプーリーを回すことで平行クランクを動かします。

