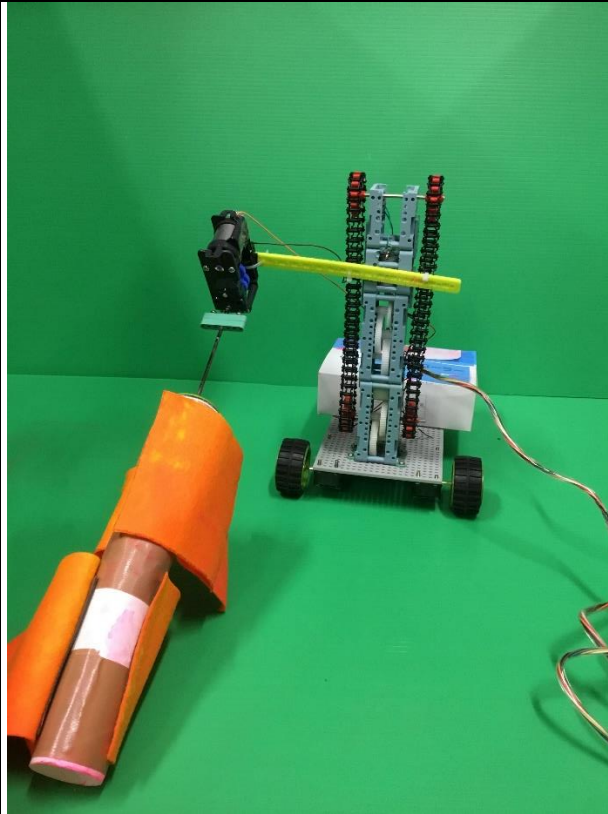




この作品はクリエイティブ・コモンズ表示4.0国際ライセンスの下に提供されています。

ROBOCON REPORT 2021 by Young Maker

学校名	埼玉大学教育学部附属中学校		
(ふりがな) チーム名	けい K		
ロボコンルール (名称と URL)	名称：新型コロナ撲滅オペレーション https://sites.google.com/view/digitalclassroom-technology/%E5%AD%A6%E7%BF%92%E8%B3%87%E6%96%99%E9%9B%86/%E3%82%A8%E3%83%8D%E3%83%AB%E3%82%AE%E3%83%BC%E5%A4%89%E6%8F%9B%E3%81%AE%E6%8A%80%E8%A1%93	都道府県名	埼玉県
製作期間	2020年9月頃から2020年12月頃まで	製作時間	10時間
ロボットに関する写真と図 必ず、ロボットの概要や機構等の特徴がわかる写真や図等を1~4枚で掲載する。 写真や図に記号等を書き込み,下の枠「ロボットのアイデア概要」で解説する。			



**ロボットの
アイデア概要
【報告書要約】**

どのような動きを実現するために、具体的にどのような素材や機構を用いて実現したのか、枠いっぱい解説を書き込むこと。

- ① 消毒：タオルに消毒液を濡らして行う。
- ① 拭き取りシステム：トイレットペーパーの芯にテーブルを拭くためのタオルを付け、それが回転することによってテーブルを拭けるようにした。また、テーブルの高さごとに高さを調整できるようにした。回転によってロボットをコンパクトにすることもできる。
- ② 電池を入れた箱を置いて、ロボットが走行中に傾かないようにした。
- ③ 走行システム：拭き取りシステム1回で広い範囲を拭くことができ、このことは効率性を重視しているため、走行時の速さではなく、安定したスピードでできるだけ走らずに拭けるようにした。
- ③土台を安定させるために、前輪であるキャスターを1つ増やし、計2個にした。このことにより、4輪車の特徴である、直進安定性を高められた。

参考資料

製作上参考にした資料や、参考にした先輩のロボット等の情報についてできるだけ詳しく解説する

先輩の作品（高さの調節）